

## 16SNBALI200

Silla ergonómica de mecanismo sincro con respaldo de malla. Brazos regulables. Espuma inyectada. Refuerzo lumbar regulable y ruedas de parqué.

Características:

Silla con certificación UNE-EN 1335.

Silla ergonómica para uso intensivo.

Respaldo malla.

Refuerzo lumbar ajustable.

Brazos regulables.



Descripción:

PIQUERAS Y CRESPO Modelo Ossa Negra - Silla de Oficina ergonómica con mecanismo sincro y regulable en altura - Respaldo de malla en color negro y asiento tapizado en tejido BALI color azul marino

## ESPECIFICACIONES

### COMPONENTES

- Base: Base de fibra de vidrio de 5 radios color negro
- Gas: Pistón de gas negro de semidirección.
- Ruedas: Rueda de goma/parqué de 5 cm de diámetro de rodadura interna con eje interno de acero

### ESTRUCTURA

- Estructura: No aplicable

### DATOS TÉCNICOS

- Horas de uso: Extremo 24 horas
- Peso (kg): 19
- Acabado: Malla
- Color: Azul marino
- Volumen caja (m3): 224.910,00
- Unidades por caja: 1,00
- Peso max. soportado: 100

### MEDIDAS DEL PRODUCTO

- |                            |        |                          |        |
|----------------------------|--------|--------------------------|--------|
| - Altura total max (cm):   | 112,00 | - Fondo total (cm):      | 54,00  |
| - Altura total min (cm):   | 104,00 | - Fondo asiento (cm):    | 44,00  |
| - Altura asiento max (cm): | 49,00  | - Altura brazo max (cm): | 72,00  |
| - Altura asiento min (cm): | 41,00  | - Altura brazo min (cm): | 64,00  |
| - Ancho total (cm):        | 60,00  | - Alto caja (cm):        | 63,00  |
| - Ancho asiento (cm):      | 50,00  | - Ancho caja (cm):       | 35,00  |
| - Ancho respaldo (cm):     | 47,00  | - Largo caja (cm):       | 102,00 |

### MECANISMO

- Mecanismo: Mecanismo sincro

### INTERIORES

- Asiento: Asiento de madera de 10mm de grosor. Espuma de poliuretano inyectado de 6 cm de grosor, densidad 50 kg/m3
- Respaldo: No aplicable

### EXTERIORES

- Asiento: No aplicable
- Respaldo: Respaldo de malla negra transpirable y con apoyo lumbar regulable