





Elektromotoren und ihre Daten

				
Motortyp	R - 140	R - 280	R - 260 spezial	Solarmotor (R260)
Durchmesser mm	21	24	24	24
Länge mm	25	27	27	27
Welle Ø x Länge	2 x 8	2 x 8	2 x 8	2 x 8
typischer Spannungsbereich Volt	1,5 - 3,0	1,5 - 3,0	2,0 - 6,0	2,0 - 6,0
optimale Spannung Volt	2	3	4,5	4,5
Leerlaufstrom in Milliampere				
bei 1,5 Volt	190	240	60	60
bei 3 Volt	300	320	80	80
bei 4,5 Volt	350	360	90	90
Wicklungs- widerstand Ω	0,8	0,8	4	4
Drehzahl min.				
bei 1,5 Volt	8000	7000	2800	2800
bei 3 Volt	14000	14000	5000	5000
bei 4,5 Volt	20000	20000	7500	7500
Longlife?	nein	nein	ja	ja
max. Blockier- stromstärke Ampere	Sie errechnet sich aus der Betriebsspannung: Widerstand der Ankerwicklung. Alle Motoren dürfen im Dauerbetrieb nicht mehr als 1 Ampere aufnehmen!			
Ankerstellung	3	3	3	3
Der "R-260 spezial" ist der ideale sparsame leise an die Flachbatterie angepasste Longlife - Motor für den Werk- und Modellbauunterricht				

RE260

	Voltage	No Load		At Maximum Efficiency				At Maximum Output				Stall	
		Current	Speed	Current	Speed	Torque	Efficiency	Current	Speed	Torque	Output	Current	Torque
		A	rpm	A	rpm	g.cm	%	A	rpm	g.cm	W	A	g.cm
	4.5	0.066	6722	0.235	5256	9.9	50.4	0.454	3361	22.7	0.78	0.843	45.4

